

## EJERCICIO de ORTOGONALIDAD en $\mathbb{R}^3$

Consideré

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x - y + 2z = 0 \right\} \quad \text{subespacio de } \mathbb{R}^3$$

- a) Describa geométricamente el subespacio  $W$ .
- b) Determine una base  $B$  de  $W$ .
- c) Verifique si la base  $B$  obtenida es ortogonal. Si no lo es, construya a partir de ella una base ortogonal para  $W$ .
- d) Determine una base ortonormal de  $W$ .
- e) Determine  $\dim(W^\perp)$  (complemento ortogonal de  $W$ ).
- f) Encuentre  $W^\perp$  y una base para tal subespacio.
- g) Describa geométricamente el subespacio  $W^\perp$ .
- h) Determine la proyección ortogonal del vector  $u = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$  sobre  $W$ .
- i) Encuentre la descomposición ortogonal del vector  $u$  del ítem anterior.
- j) Encuentre la intersección entre  $W$  y  $W^\perp$ .

### SOLUCIÓN:

- a) Toda ecuación de la forma  $ax + by + cz = 0$  con  $a, b$  y  $c$  no todos cero simultáneamente representa geométricamente un plano que pasa por el origen de  $\mathbb{R}^3$  con vector normal

$$n = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}.$$

Por lo tanto, el subespacio  $W$  corresponde a un plano que pasa por el origen de  $\mathbb{R}^3$  con vector normal

$$n = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Geométricamente,

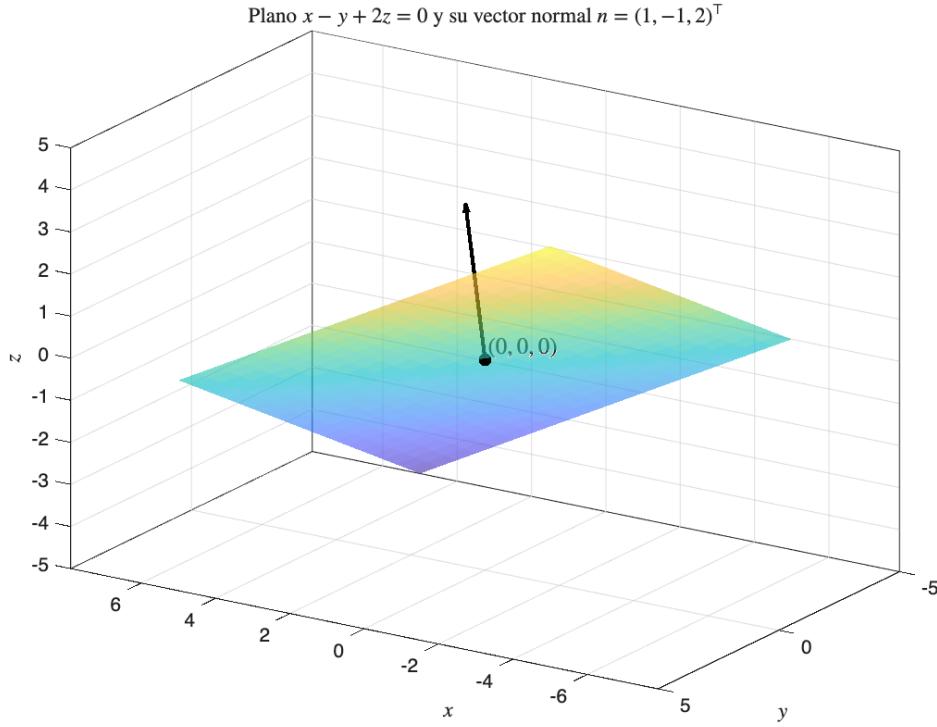


Figura 1: Descripción geométrica del plano  $W$  que pasa por el origen de  $\mathbb{R}^3$ .

- b) Para hallar una base de  $W$ , se debe despejar **cualquiera** de las tres variables de la ecuación del plano.  
Despejemos  $x$ :

$$x - y + 2z = 0 \iff x = y - 2z$$

Luego,

$$W = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x - y + 2z = 0 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : x = y - 2z \right\} = \left\{ y \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} : y, z \in \mathbb{R} \right\} = \text{Gen} \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \right)$$

Sea

$$B = \left\{ v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

**Ahora se justifica que  $B$  es una base para  $W$ .**

Como  $B$

- es un conjunto de vectores que genera a  $W$  (los vectores de  $B$  son justamente los vectores directores del plano), y además
- es linealmente independiente, ya que está constituido por dos vectores y ninguno es múltiplo escalar del otro,

entonces  $B$  es una base de  $W$ .

c) Recordar la definición de base ortogonal de un subespacio  $W$  de  $\mathbb{R}^n$ :

“ Una base de un subespacio  $W$  de  $\mathbb{R}^n$  se dice que es una base ortogonal si y sólo si el producto punto entre cada par de vectores distintos de  $B$  es igual a 0 ”

En este caso,

$$v_1 \cdot v_2 = v_1^\top v_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = -2 \neq 0$$

Por lo tanto la base  $B$  no es ortogonal.

Sea  $B_o = \{w_1, w_2\}$  base ortogonal de  $W$ . Los vectores  $w_1$  y  $w_2$  se obtienen a partir del proceso de ortogonalización de Gram – Schmidt.

$$\begin{aligned} w_1 &= v_1 \\ w_2 &= v_2 - \frac{v_2 \cdot w_1}{\|w_1\|^2} w_1 \end{aligned}$$

donde,

- $w_1 = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  y  $v_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $v_2 \cdot w_1 = v_2 \cdot v_1 = v_1 \cdot v_2 = -2$ .
- $\|w_1\|^2 = w_1 \cdot w_1 = w_1^\top w_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (1)(1) + (1)(1) + (0)(0) = 2$

Retomando el cálculo para  $w_2$ , se tiene que:

$$\begin{aligned} w_2 &= v_2 - \frac{v_2 \cdot w_1}{\|w_1\|^2} w_1 \\ &= \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \left( \frac{-2}{2} \right) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - (-1) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Por lo tanto,

$$B_o = \left\{ w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

es una base ortogonal de  $W$ .

### Observaciones:

- El proceso de ortogonalización de Gram – Schmidt garantiza que  $B_o$  es base ortogonal de  $W$ . Luego, **NO** se debe verificar que  $B_o$  es una base (el teorema lo garantiza).
- Opcionalmente, con el objetivo de verificar que  $B_o$  es efectivamente un conjunto ortogonal de vectores, se calcula el producto punto entre ellos.

$$w_1 \cdot w_2 = w_1^\top w_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = (1)(-1) + (1)(1) + (0)(1) = 0.$$

Como  $w_1 \cdot w_2 = 0$ , entonces  $w_1$  y  $w_2$  son vectores ortogonales.

- d) Para construir una base ortonormal  $\overline{B_o}$  del subespacio  $W$ , basta con normalizar cada vector de la base ortogonal  $B_o$ . Es decir, se multiplica cada vector  $w_i$  por  $\frac{1}{\|w_i\|}$  con  $i = 1, 2$ .

Como  $\|w_1\| = \sqrt{2}$  y  $\|w_2\| = \sqrt{3}$ . Entonces,

$$\overline{B_o} = \left\{ \frac{1}{\|w_1\|} w_1, \frac{1}{\|w_2\|} w_2 \right\} = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ es una base ortonormal de } W.$$

- e) Recordar el siguiente Teorema de clases:

“ Si  $W$  es un subespacio de  $\mathbb{R}^n$ , entonces:  $\dim(W) + \dim(W^\perp) = n$ ”

**Nota:** La dimensión  $\dim(W)$  de un subespacio  $W$  de  $\mathbb{R}^n$  corresponde al número de vectores que hay en una base de  $W$ .

Por otro lado, los planos en  $\mathbb{R}^3$  que pasan por el origen son siempre subespacios de dimensión 2. De hecho, por b) se sabe que

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

es una base del plano  $W$ . Como tal base está formada por dos vectores, entonces

$$\dim(W) = 2.$$

Finalmente, dado que

$$\dim(W) + \dim(W^\perp) = 3 \quad \text{y} \quad \dim(W) = 2,$$

entonces  $\dim(W^\perp) = 1$ .

f) El complemento ortogonal  $W^\perp$  de un subespacio  $W$  de  $\mathbb{R}^n$  corresponde al conjunto de todos los vectores  $v \in \mathbb{R}^n$  que son ortogonales con  $W$ . Es decir,

$$W^\perp = \left\{ v \in \mathbb{R}^n : v^\top w = 0, \text{ para todo } w \in W \right\}$$

Para encontrar los vectores  $v \in \mathbb{R}^n$  que son ortogonales a  $W$  se usará el siguiente Teorema de clases:

“ Si  $W = Gen \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  es un subespacio de  $\mathbb{R}^n$ , entonces se cumple que  $v \in W^\perp \iff v \cdot v_i = 0 \iff v^\top v_i = 0, i = 1, 2, \dots, k.$  ”

Esto quiere decir que un vector  $v \in \mathbb{R}^n$  pertenece al  $W^\perp$  cuando tal vector es ortogonal a **todos** los vectores que generan a  $W$ .

En este caso, se tiene por b) que una base de  $W$  es

$$B = \left\{ v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Por lo tanto, los vectores  $v \in \mathbb{R}^3$  que pertenecen a  $W^\perp$  cumplen las siguientes dos condiciones:

$$v \cdot v_1 = 0 \quad y \quad v \cdot v_2 = 0 \iff v^\top v_1 = 0 \quad y \quad v^\top v_2 = 0$$

Simbólicamente esto se expresa así:

$$\begin{aligned} W^\perp &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : v^\top v_1 = 0 \wedge v^\top v_2 = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : (x \ y \ z) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \wedge (x \ y \ z) \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : x + y = 0 \wedge -2x + z = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} : y = -x \wedge z = 2x \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ -x \\ 2x \end{pmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ x \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} : x \in \mathbb{R} \right\} \\ &= Gen \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \right) \end{aligned}$$

Sea

$$C = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$$

Ahora se justifica que  $C$  es una base para  $W^\perp$ .

Como  $C$

- es un conjunto que genera a  $W^\perp$ , y además
- es linealmente independiente, ya que está constituido por un solo vector distinto al vector nulo, entonces  $C$  es una base de  $W^\perp$ .

### Observación

- La base  $C$  de  $W^\perp$  está formada por un solo vector. Por lo tanto,  $\dim(W^\perp) = 1$ . Lo que coincide con el resultado obtenido en  $e$ ).

g) Tener presente que en  $\mathbb{R}^3$  existen únicamente cuatro tipos de subespacios, cada uno determinado por su dimensión:

- **Dimensión 0:** el subespacio trivial  $\{\mathbf{0}\}$ , donde  $\mathbf{0}$  corresponde al vector nulo.
- **Dimensión 1:** todas las rectas que pasan por el origen, generadas por un único vector no nulo.
- **Dimensión 2:** todos los planos que pasan por el origen, generados por dos vectores linealmente independientes.
- **Dimensión 3:** el espacio completo  $\mathbb{R}^3$ .

En resumen, los únicos subespacios de  $\mathbb{R}^3$  son  $\{\mathbf{0}\}$ , las rectas por el origen, los planos por el origen y el propio  $\mathbb{R}^3$ .

### Recuerdo del curso de Álgebra II

Sean

$$P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in \mathbb{R}^3 \quad y \quad v = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \quad \text{un vector director,}$$

donde un **vector director** se refiere a un vector no nulo que indica la dirección en que “avanza” una recta.

La recta que pasa por  $P_0$  y cuya dirección está dada por  $v$  tiene ecuación vectorial:

$$L : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = P_0 + t v, \quad t \in \mathbb{R} \iff L : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}, \quad t \in \mathbb{R}.$$

En nuestro ejercicio, se tiene que:

$$W^\perp = \text{Gen} \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \right) = \left\{ t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \right\}$$

Por lo tanto,  $W^\perp$  corresponde a una recta que pasa por el origen cuyo vector director es  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

**Observación:** El vector director de la recta  $W^\perp$  coincide con el vector normal del plano  $W$ . Como ambos subespacios son ortogonales entre ellos, cualquier vector que pertenezca a la recta, es ortogonal al plano y viceversa.

Geométricamente,

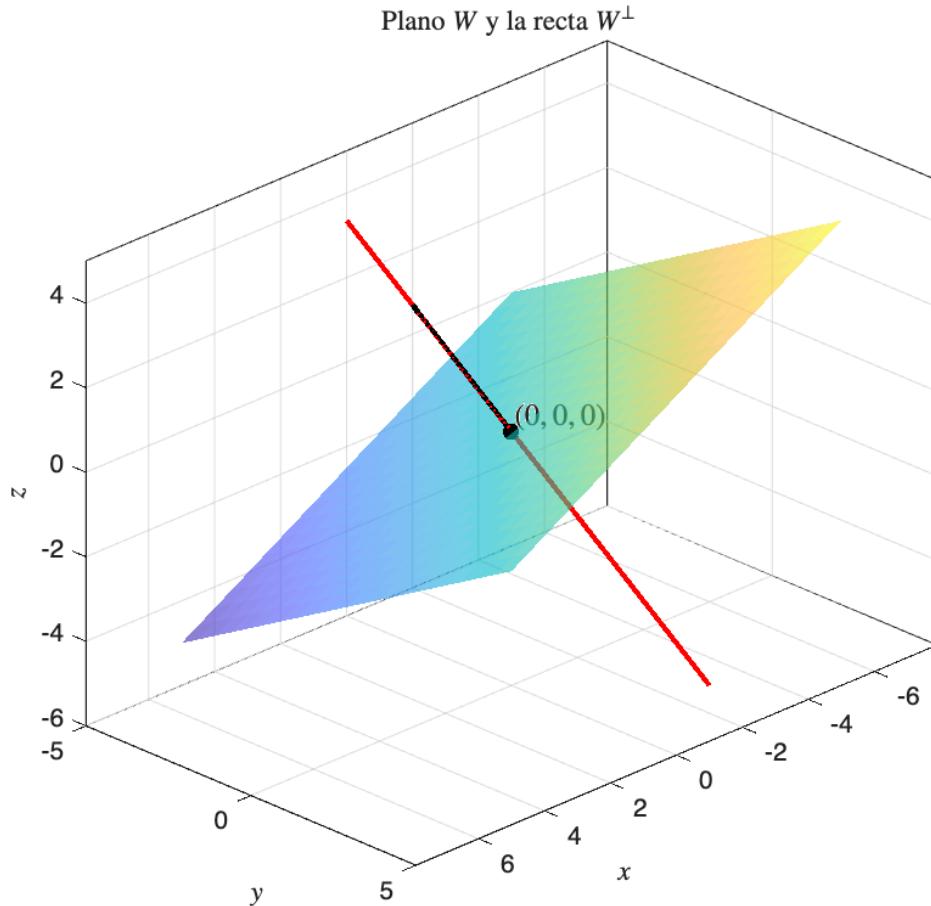


Figura 2: Descripción geométrica del plano  $W$  y su complemento ortogonal la recta  $W^\perp$ .

- h) Para obtener la proyección de un vector  $u$  sobre un subespacio  $W$ , es necesario conocer una base ortogonal del subespacio sobre el cual se hará la proyección. En este caso, por c) se tiene que tal base

es:

$$B_o = \left\{ w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, w_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

La proyección ortogonal del vector  $u = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$  sobre  $W$  corresponde a un vector  $\text{proy}_W(u)$ , que también puede denotarse como  $P_W(u)$ , donde:

$$P_W(u) = \text{proy}_W(u) = \sum_{i=1}^2 \left( \frac{w_i \cdot u}{\|w_i\|^2} \right) w_i = \sum_{i=1}^2 \left( \frac{w_i^\top u}{\|w_i\|^2} \right) w_i = \left( \frac{w_1^\top u}{\|w_1\|^2} \right) w_1 + \left( \frac{w_2^\top u}{\|w_2\|^2} \right) w_2$$

Del ejercicio d) se tiene que las normas de  $\|w_1\|$  y  $\|w_2\|$  son  $\sqrt{2}$  y  $\sqrt{3}$  respectivamente. Por lo tanto,

$$\|w_1\|^2 = 2 \quad \text{y} \quad \|w_2\|^2 = 3$$

Respecto a los productos puntos se tiene que:

$$w_1^\top u = 4 \quad \text{y} \quad w_2^\top u = 1$$

Por tanto,

$$\begin{aligned} P_W(u) &= \left( \frac{w_1^\top u}{\|w_1\|^2} \right) w_1 + \left( \frac{w_2^\top u}{\|w_2\|^2} \right) w_2 \\ &= \frac{4}{2} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

- i) El Teorema de Descomposición Ortogonal establece que, dado un subespacio  $W$  de  $\mathbb{R}^n$  y para cualquier vector  $u \in \mathbb{R}^n$ , este puede descomponerse de manera única como:

$$u = w + w^\perp \quad \text{con} \quad w \in W, w^\perp \in W^\perp$$

Donde,

- el vector  $w$  corresponde a la proyección ortogonal de  $u$  sobre  $W$ , y
- el vector  $w^\perp$  corresponde a la proyección ortogonal  $u$  sobre  $W^\perp$

Es decir,

$$w = P_W(u) \quad \text{y} \quad w^\perp = P_{W^\perp}(u)$$

Por lo tanto, se tiene la siguiente equivalencia:

$$u = w + w^\perp \iff u = P_W(u) + P_{W^\perp}(u) \iff P_{W^\perp}(u) = u - P_W(u)$$

Así,

$$P_{W^\perp}(u) = u - P_W(u) = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ -\frac{7}{3} \\ \frac{14}{3} \end{pmatrix}$$

Finalmente, la descomposición ortogonal del vector  $u$  es:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}}_u = \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}}_{\in W} + \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ -\frac{7}{3} \\ \frac{14}{3} \end{pmatrix}}_{\in W^\perp}$$

**Opcionalmente**, para verificar que la descomposición es correcta, se deben verificar varias cosas:

- Que el resultado de  $w + w^\perp$  sea efectivamente igual al vector  $u$ .
- Que el vector  $w$  efectivamente pertenezca a  $W$ , y
- Que el vector  $w^\perp$  efectivamente pertenezca a  $W^\perp$ .

Verifiquemos que las tres condiciones se cumplen:

- $w + w^\perp = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ -\frac{7}{3} \\ \frac{14}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5+7}{3} \\ \frac{7-7}{3} \\ \frac{1+14}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{12}{3} \\ 0 \\ \frac{15}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} = u$
- Para verificar que  $w \in W$  se debe chequear que  $w = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}$  satisface la ecuación del plano que describe a  $W$ . Recordar que,

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in W \iff x - y + 2z = 0$$

Como

$$\frac{5}{3} - \frac{7}{3} + 2 \cdot \frac{1}{3} = \frac{5}{3} - \frac{7}{3} + \frac{2}{3} = \frac{5-7+2}{3} = 0$$

Se concluye que

$$w = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{7}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix} \in W$$

- Respecto a  $w^\perp = \begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ -\frac{7}{3} \\ \frac{14}{3} \end{pmatrix}$ , por g) se tiene que :

$$W^\perp = \text{Gen} \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \right) = \left\{ t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, t \in \mathbb{R} \right\}$$

Luego,

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in W^\perp \iff \text{existe algún } t \in \mathbb{R} \text{ tal que } \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

En nuestro caso  $w^\perp \in W^\perp$  ya que al considerar  $t = \frac{7}{3}$ , se tiene:

$$\frac{7}{3} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ -\frac{7}{3} \\ \frac{14}{3} \end{pmatrix} = w^\perp$$

j) Recordar el siguiente Teorema de clases:

“ Si  $W$  es un subespacio de  $\mathbb{R}^n$  entonces  $W \cap W^\perp = \{\mathbf{0}\}$ , donde  $\mathbf{0}$  = vector nulo de  $\mathbb{R}^n$ ”

A partir de este teorema, es directo que

$$W \cap W^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

con

$$W = \text{Gen} \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \right) \quad \text{y} \quad W^\perp = \text{Gen} \left( \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \right)$$

Visualmente, de g) también se observa a partir del gráfico que el único punto en la intersección entre el plano  $W$  y la recta  $W^\perp$  es el origen de  $\mathbb{R}^3$ .