

## Álgebra Lineal

### Guía 3: Transformaciones Lineales en $\mathbb{R}^n$

#### Problemas mínimos

1. Sea  $A = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 5 & -5 \\ 0 & 1 & -3 & 5 \\ 2 & -4 & 4 & -4 \end{bmatrix}$  y defina la transformación  $T(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$ .

(a) Determine el dominio y el codominio de  $T$ .

(b) ¿Porqué  $T$  es una transformación lineal?

(c) Encuentre todos los vectores  $x$  de  $\mathbb{R}^4$  que son transformados en el vector nulo por la transformación  $T$ .

(d) ¿El vector  $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  pertenece al rango (recorrido) de la transformación lineal  $T$ ? Justifique.

2. Sean  $\mathbf{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\mathbf{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $\mathbf{y}_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix}$  y  $\mathbf{y}_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 6 \end{bmatrix}$  y sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  una transformación lineal que mapea  $\mathbf{e}_1$  en  $\mathbf{y}_1$ , y  $\mathbf{e}_2$  en  $\mathbf{y}_2$ . Encuentre las imágenes de  $\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}$  y  $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ .

3. Determine si la siguiente transformación lineal de  $\mathbb{R}^4$  a  $\mathbb{R}^3$  es inyectiva y/o sobreyectiva:

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x + z - w \\ 2x - y - w \\ 3x + 4y - z \end{bmatrix}$$

4. Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x + 2y \\ -x \\ 3x - 7y \end{bmatrix}$$

Demuestre que  $T$  es una transformación lineal, determine la matriz estándar de  $T$  y estudie sobreyectividad e inyectividad.

5. Determine la matriz estándar de la transformación lineal que satisface que

$$T \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix}$$

,

$$T \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 6 \end{bmatrix}$$

y

$$T \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

.

¿Cuál es la fórmula asociada a la transformación lineal  $T$ ?

6. Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por  $T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ x + y \\ x - y \end{bmatrix}$ . Analizar inyectividad y sobreyectividad de  $T$ .

7. Sea  $F : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la aplicación lineal definida por

$$F \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a - 2b - 3d \\ 3a - 4b + c - kd \\ a + c \end{bmatrix}$$

Determine  $[F]$  la matriz estándar de  $F$  y todos los valores de  $k \in \mathbb{R}$  de modo que  $F$  sea sobreyectiva.

8. Sea  $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 1 & -1 & 8 \\ -2 & 5 & -1 \end{bmatrix}$  la matriz que representa a una transformación lineal

$T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ . Demuestre que  $T$  no es inyectiva.

9. Sea  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ 2x - y \\ 3x + 4y \end{bmatrix}$$

Y sea  $S : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  la transformación lineal definida por

$$S \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x + z \\ 3y - z \\ x - y \\ x + y + z \end{bmatrix}$$

Encuentre una fórmula para  $S \circ T$ . ¿Qué orden tendrá la matriz que representa a la composición?

10. Considere las transformaciones lineales  $R : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  que refleja el punto  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  respecto

a la recta  $y = x$  y  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por  $T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ x + y \\ x - y \end{bmatrix}$ .

a) Hallar  $T \circ R$ .

b) Obtener  $(T \circ R) \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

c) Estudiar sobreyectividad e inyectividad de la transformación  $T \circ R$ .

### Problemas complementarios

(a) Encuentre la matriz estándar de la transformación lineal de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}^2$  que primero hace girar puntos a través de  $-3\pi/4$  radianes (en el sentido horario) y después los refleja a través del eje horizontal  $x_1$ .